doi:10.11918/j.issn.0367-6234.2016.09.022

弹性地基上混凝土板动力响应试验及数值分析

王志亮^{1,2},阳 栋²

(1. 合肥工业大学 土木与水利工程学院,合肥 230009;2. 同济大学 土木工程学院,上海 200092)

摘 要:为探讨弹性地基上混凝土板的动力响应,开展室内模型试验和数值模拟分析.在模型箱内填实土体,上置预制混凝土 板,采用橡胶头的力锤作为加载设备,研究混凝土板的运动过程、脱空状况以及弯沉盆形状等,并辅以数值验证.结果表明:板 角加载时位移幅值最大,板中加载时位移幅值最小;不脱空情况下,在板对称轴一端加载时,加载点向下位移最大,对称轴另 一侧向上位移最大;在小变形和接触良好前提下,功的互等定理完全适用;在板边中点敲击,弯沉盆边界在板中附近,而在板 角敲击时弯沉盆边界靠近板对角线;脱空区附近的位移等值线密度增加、曲率变大.可根据弯沉盆形状或相关点处位移值判 别板的脱空状况,以及通过数值结果拟合试验数据法来确定地基的弹性模量.

关键词:弹性地基;混凝土板;动力响应;弯沉盆;脱空现象

中图分类号: U416.216 文献标志码: A 文章编号: 0367-6234(2016)09-0125-07

Experimental and numerical analysis on dynamic response of concrete slab on elastic foundation

WANG Zhiliang^{1, 2}, YANG Dong²

(1.School of Civil & Hydraulic Engineering, Hefei University of Technology, Hefei 230009, China;2.School of Civil Engineering, Tongji University, Shanghai 200092, China)

Abstract: In order to explore the dynamic response of concrete slab on elastic foundation, laboratory experiment and numerical analysis are carried out. After the tested soil is filled in model box and the precast concrete slab placed above, the motion process, the void status and the shape of deflection basin are studied by using the hammer with a rubber head as the loading facility. The results show that the downward displacements of loading point reach the maximum and minimum values respectively when hitting at the corner and the center of the slab. In the case of no void, the downward displacement of hitting point is the largest, while the maximum upward displacement can be observed at the other end of the symmetry axis when hitting at one end of slab symmetry axis. The reciprocal theorem of work is completely satisfied under the conditions of small deformation and perfect contact between slab and foundation. The boundary of deflection basin is near the middle of slab when knocking at the center of slab edge, while it is in the vicinity of the diagonal when hitting at slab corner. The displacement contours near the void region get dense and their curvatures accordingly become large. The void phenomenon of the slab can be identified according to the shape of deflection basin or the displacement of related point, and the elastic modulus of foundation can be determined via fitting the numerical results with the experimental data.

Keywords: elastic foundation; concrete slab; dynamic response; deflection basin; void phenomenon

弹性地基板分析属于两相介质的相互作用问题,其在工程中有很多应用,如机场道面、公路刚性路面、建筑物基础、机械的底座、船坞底板以及各种试验台等^[1-2],其中很多情况下板会受到动力作用. 对于机场跑道而言,飞机降落、跑道的不平整引发振

作者简介: 王志亮(1969—),男,教授,博士生导师

动、迫降等都会对道面产生冲击作用,而且国内外常 采用落锤式弯沉仪和表面波频谱分析等方法,对现 有道路和新建道路的品质进行快速而有效地评 价^[3].因此,研究冲击荷载下弹性地基板的动力响 应具有重要意义.自上世纪初以来,国内外学者对 弹性地基板动力响应开展了广泛的研究,但是主要 集中在解析解方面^[4-11],关于弹性地基板的试验研 究开展较少,文献[12]在砂基层上浇筑独立的混凝 土板,考虑不同的脱空程度,研究了板的频率响应特 性;文献[13]对 3 块足尺板进行试验,得到了板中

收稿日期: 2015-05-20

基金项目:国家自然科学基金(51379147,51579062,51174145); 教育部博士点专项资金(20120072110024)

通信作者: 王志亮, cvewzL@ tongji.edu.cn

心、板边和板角加载时的动弯沉曲线;文献[14-15] 对弹性地基上的地基梁板进行了系统的模态测试研 究;文献[16]用脉冲锤击法进行了弹性地基上自由 板的自由振动模态试验,得到了7阶位移模态和应 变模态.本文首先开展弹性地基板的动力响应试 验,分析板在冲击荷载作用下的运动过程,研究不同 位置加载时板上特征点的响应规律.接着,探讨功 的互等定理在弹性地基板问题中的适用性,并据此 得到板的弯沉盆形状.最后,开展相关数值模拟,且 与试验结果进行验证与分析.

1 试验模型制备

试验采用上海市虹桥商务区核心区1号地块基 坑开挖的②_1层土.对取回土样先晒干、粉碎,然后 根据干土含水率3%和最优含水率20%确定配水量. 由于配置的是非饱和土,采用洒水壶喷雾湿润表土, 经多次翻拌和湿润,尽量保证均匀.为了消除反射 波的影响,在模型箱的侧壁放置2 cm 厚的泡沫板, 然后在泡沫板上划好分层界线,按照每层10 cm 进 行填土压实,通过含水量和密度来控制填土质量.

考虑常规机场跑道面板尺寸为5 m×5 m× 0.4 m,根据几何相似,确定模型试验板尺寸为原型 的十分之一(0.5 m×0.5 m×0.04 m),采用长宽高分 别为0.9、0.9、0.8 m, 壁厚 2 cm 的模型箱. 试验采用 P.Ⅱ42.5水泥,水灰比 0.4,砂灰比为 1.0,不添加粗 骨料,室温养护28 d. 如果在填筑好的地基上现浇 混凝土板,则在养护过程中,地基水分会发生较大变 化,故采用预制板进行试验.试验前先用钢尺将地 基刮平,然后将板放在地基表面中部,由于板底面和 地基顶面都不是绝对的平整光滑,故存在局部接触 不良情况. 后期试验表明,即便是现浇板,也无法消 除边角处的脱空. 现浇板养护过程中,由于混凝土 的干缩,边、角处会与地基发生脱离.板越薄,其自 重和抗弯刚度越小,对干缩变形的抵抗更弱,从而由 干缩引起的细微脱空更严重. 试验前用锉刀打磨混 凝土板,去掉表面浮灰,在板上标出特征点位置,如 图 1(a) 所示, 然后黏贴加速度计, 如图 1(b) 所示, 加速度计连接电荷放大器,经两次积分得位移.飞 机降落时,起落架冲击作用时间为 0.01~0.4 s^[13], 落锤弯沉试验(FWD)荷载作用时间为0.02~0.03 s, 而且荷载接近半正弦形状. 经过比较,选取具有橡 胶头的力锤作为加载装置,其敲击混凝土板得到的 冲击荷载持续时间接近 0.01 s,并且为半正弦形状, 见图 2(a). 飞机降落时,轮胎作用点可能在板上任 意位置,而且用落锤弯沉仪进行道路检测时,也会选 取板角、板中和板边等特征位置加载.为此,将采用

力锤依次在混凝土面板上各个特征点(共 25 个)施 加冲击荷载,测量板的竖向位移响应.



(a) 点位编号



(b) 传感器布置

图1 传感器布置及特征点编号示意

Fig.1 Arrangement of sensors and sketch of numbered feature points

2 试验结果处理

2.1 板的运动过程分析

为了研究冲击荷载下混凝土板的运动规律,在 试验的混凝土板上一点紧密布置3个传感器,分别 设置为加速度、速度和位移输出.用力锤敲击该点, 得到原始响应数据,如图2(b)所示,可以看出力锤 时程曲线为半正弦形状,加速度时程曲线呈现出两 个负峰值和一个正峰值,速度时程曲线呈现一个负 峰值和一个正峰值,而位移曲线只有一个负的峰值.

当用力锤加载时,力锤在敲击点施加的向下荷 载 F_1 逐渐增大,图 2(b)中 t_0 表示力锤与板接触时 刻,敲击点向下运动的加速度逐渐增大,向下速度和 位移也逐渐增大.由于板向下运动时会受到地基土 的限制,故地基土被压缩,并对板产生一个向上的反 力 F_2 .在 t_1 时刻,敲击点向下的加速度达到最大值. $t_0 ~ t_1$ 时, F_1 的增速大于 F_2 ,从而向下的加速度一 直增大,速度和位移也一直在增长.在 t_1 时刻之后, 敲击点再向下运动,地基压缩量继续增大,地基反力 的增速大于力锤荷载的增速,故而向下的加速度逐 渐减小.但此时 F_1 的绝对值还是大于 F_2 的绝对值, 故敲击点加速度方向依然向下.在 t_2 时刻力锤荷载 达到最大值,此时 $F_2 = -F_1$,加速度为 0,向下速度 达到最大值. t_2 时刻之后敲击点继续向下运动, F_1 减小, F_2 继续增大,由于此时地基反力的绝对值大 于力锤荷载,故加速度为向上的正值.在 t_3 时刻向 下位移达到最大值,向下的速度为 0,此时向上的加 速度达到最大值.在 t_3 时刻后,板开始回弹,敲击点 速度方向转为向上正值,竖向位移逐渐减小.由于 地基土变形的恢复,地基反力 F_2 减小(虽然此时力 锤荷载 F_1 也在减小,但是 F_2 减小的幅度大于 F_1 减 小的幅度, F_2 的绝对值大于 F_1),向上运动的加速度 逐渐减小.在 t_4 时刻,向上的加速度减小 0,向上运 动的速度达最大值,力锤荷载 F_1 减小到0(由于加速 度计具有一定尺寸,严格地讲,3 个传感器不在同一 位置,而且与力锤敲击点也不重合,故图 2(b)时程 曲线存在一定误差).





Fig.2 Hammer loading and acceleration, velocity and displacement curves near hitting position

之后, 混凝土板继续向上运动而脱离地基, 向下的加速度由重力产生. t₀ ~ t₄时, 板在力锤作用下 作受迫振动, t₄时刻后是完全的自由振动. 由于板的 最大响应出现在力锤作用时间内, 故下文将主要研 究此时间段的响应.

2.2 面板动力响应分析

在板的四分之一角集中布置传感器(点1、中点 12、点2、中点23、点3、中点13和点4),然后在不同 点施加冲击荷载,采集位移响应.在手工敲击力锤 时,施加荷载大小具有一定随机性,不便于对比分析.为此,试验之前设定预期敲击荷载(26 N,对应 1 V电压信号,此时地基处于弹性变形范围),然后 控制实际敲击荷载与预期荷载误差不超过 5%(对 于不合标准的工况,采取多次重敲,直到达标为止). 最后将位移除以实际的荷载幅值并乘以 26,即得到 同样荷载(26 N)下不同位置加载时板的位移响应.

图 3 是在板上不同位置加载时,7 个传感器测得的竖向位移响应.可见在板角点 3 加载时,竖向 位移峰值最大.当冲击荷载作用于板中心点 1 时, 板整体下沉,地基反力分布较为均匀,竖向位移峰值 最小,约为板角敲击时峰值位移的 1/10.而且此时 荷载作用点靠近板的重心,位移曲线反向峰值较小. 在板边中部点 2 加载时,点 2 位移峰值最大,板角点 3 位移峰值次之(用 U_{y-x} 表示敲击点 x 时点 y 的位 移响应),中点 12 位移峰值大致为点 1 和点 2 位移峰 值的平均值,即 $U_{12-2} \approx (U_{1-2} + U_{2-2})/2$.点 3 加载 时,由于点 2 和点 4 相对于点 3 位置对等,故有 $U_{2-3} = U_{4-3}$,其峰值略大于 U_{13-3} 的峰值.在板中心、 板边、板角加载时,位移曲线形状与文献[13]得到 的很相似.

在点1、2、3和点4加载时,所有传感器都位于 弯沉盆内部,故竖向位移首个峰值为负. 理想情况 下, U₂₋₂ = U₄₋₄, 实际上由于板与地基局部接触不均 匀, U₂₋₂ 与 U₄₋₄ 相比存在一定的差别. U₂₋₉ > U₂₋₂, 表明点9附近存在一定程度脱空.点5加载时,点2、 中点12与中点23都处在弯沉盆之外,故其位移曲线 首个峰值为正,但此时点1、中点13和点3位移为较 小的负值,表明其在弯沉盆内部靠近弯沉盆边缘位 置. 点 6 加载时, U₂₋₆ 的峰值是此时板上所有正向位 移中最大的. 同样, U3-7 和 U4-8 也分别是点 7 和点 8 加载时,板上正向位移最大者.这是因为26连线,37 连线以及48连线都是板的对称轴,故可知敲击板对 称轴一端时,其另外一端点的正向位移最大. 在点 6、7和8加载时,中点13处位移为正,表明其在弯沉 盆之外;同样,在点5、6和7处加载时,中点12也处 在弯沉盆之外. 点7处加载时,除了板中心的点1,其 余传感器都在弯沉盆之外. 在点 8 和 9 加载时, 点 2 处位移峰值偏大,这与点9附近的脱空有关.

2.3 功的互等定理应用

对于线弹性系统,存在功的互等,即第1 状态外 力在第2 状态位移上所作的功 W_{12} ,等于第2 状态外 力在第1 状态位移上所作的功 W_{21} ,即 $F_{P1}\delta_{12} =$ $F_{P2}\delta_{21}$.其中 F_{P1} 为第1 状态时点1作用荷载, δ_{21} 为 其在点2 处产生的位移, F_{P2} 为第2 状态时点2作用 荷载, δ_{12} 为其在1点处产生的位移.





为了验证互等定理在弹性地基板中的适用性, 分别采用有限元商业软件(ABAQUS)计算和试验测 试结果进行对比. 在有限元计算时,模型尺寸按照 试验模型建立,混凝土和土都采用线弹性本构,其界 面采用库伦摩擦接触. 混凝土的密度 2 280 kg/m³, 弹性模量 29 GPa, 泊松比 0.15; 地基土密度 1 812 kg/m³, 弹性模量 30 MPa, 泊松比 0.35, 采用试 验测得的力锤荷载. 图 4(a) 为有限元计算结果,可 以看出点 1 加载时点 2 位移(记作 U_{2-1}), 与点 2 加 载时点1位移(记作 U1-2)完全重合,其他点也具有 同样的规律. 表明在理想接触条件下(两个接触面 都光滑平整),冲击荷载不变时,存在位移互等现 象,即敲击点x引起点y的位移 U_{x-x} 与敲击点y时引 起点x的位移曲线U_{x-x}完全重合.在试验中,由于板 和地基不是光滑平行平面,板边、角处与地基并非完 全接触,再加上地基土非线性特征,故互等现象与理 论会有一定偏离.图4(b)为实测点3加载时,点7、 中点13、中点17及点1处位移响应,与分别在这4个 点加载时,点3处位移响应的对比图.可看出 U₁₇₋₃ 和 U3-17 误差略大,其他点互等现象很明显.

2.4 弯沉盆形状分析

在板边中部点 2 黏贴传感器,依次敲击板上 25 个特征点,可得不同位置加载时点 2 位移响应曲线 (U_{2-x}) .根据位移互等定理 $(U_{2-x} = U_{x-2})$,从而可得 点 2 敲击时,板的弯沉盆形状.用同样方法得到点 6、 3 和 7 处加载时板的弯沉盆,如图 5 所示.

在点 2(X = 0.25 m, Y = 0 m)加载时,点9(X = 0 m, Y = 0 m)和点 2 处于板同侧,首个位移峰值为 负.对于理想接触情况, U_{2-2} 的幅值大于 U_{9-2} ,但由 于点9处存在脱空,导致 U_{9-2} 幅值偏大.即板边中部 点 2 加载时,板角点9位移幅值最大.脱空处位移等 值线密度增加,形状发生改变,曲率显著增大.弯沉 盆界线(即竖向位移为0的等值线)在Y = 0.25 ~0.31 m之间,略微超过板的对称轴.点 6(X = 0.25 m,Y = 0.5 m)加载时,此时 3 – 9边与地基脱 离,首个位移峰值为正(点 6 加载时理论最大正向位 移发生在点 2),但从图 5(b)可看出, U_{9-6} 的幅值明 显大于 U_{2-6} (更大于 U_{3-6}).因此脱空区无论是在弯 沉盆内还是在弯沉盆外,其位移响应幅值都比同等 位置非脱空处要大.图5(c),5(d)是敲击板角点3和 点7时板的弯沉盆,板角敲击时弯沉盆界线在对角线 附近,最大向下位移发生在敲击板角,最大向上位移 发生在敲击点所在对角线另一端.竖向位移由敲击



点向远处成辐射状分布,在弯沉盆界线处,位移等值 线的曲率最小.板角敲击时,其位移等值线图难以 反映出点9处的脱空情况.



图 4 位移互等分析 Fig.4 Analysis of reciprocal displacement







3 数值计算与试验对比

采用数值分析结果拟合试验结果的方法,可以 确定模型地基弹性模量.由于试验时板与地基接触 状态对竖向位移绝对值影响非常大,此处采用能反 映板上各点相对弯沉的特征曲线形状作为拟合指 标.对于板边点 2 加载工况,选取点 2 与点 6 连线 (板中线)作为特征曲线;对板角点 3 加载工况,选 取点 3 与点 7 连线(对角线)为特征曲线,每条特征 曲线上有 5 个特征点.采用有限元软件 ABAQUS,对 不同弹性模量的地基模型进行计算,提取每个工况中 5 个特征点处的竖向位移峰值.以特征点到加载点距 离为横坐标,特征点竖向位移峰值为纵坐标,得到不同地基弹性模量时特征曲线形状,如图6所示.弹性模量不同时,特征曲线斜率不一样.在弹性模量较小时,敲击点负向位移峰值和翘起点正向位移峰值都比较大,从而特征曲线的斜率较大,并且地基弹性模量



较小时特征曲线更接近直线,由此可根据特征曲线形状结合有限元计算反求地基弹性模量.板边点2加载时,试验结果在10~15 MPa的有限元结果之间,如图6(a)所示.板角点3加载时,试验结果与15 MPa的有限元结果有一定偏离,如图6(b)所示.



图 6 不同地基弹性模量时特征曲线

Fig.6 Characteristic curve of different foundation modulus

图 7 为板边点 2 和板角点 3 加载时,试验和数 值模拟(地基弹性模量 10 MPa)得到的敲击点位移 时程曲线.可以看出曲线下降段形状比较相似,而 上升段差别较大,试验曲线在 0.01 s 之后出现较大 的向上位移,这是因为试验中板底面和地基顶面都 不是绝对平整光滑,界面接触不均,当荷载作用点偏 离重心时,会产生摇晃,加载结束后出现向上的位 移.而在有限元建模时,板底面和地基顶面都是绝



对光滑平整的,在加载之前接触良好,不会产生摇 晃.导致试验和有限元结果不一致的因素包括:有 限元计算时的边界、板与地基界面接触、混凝土和土 的本构以及加载方式等与试验情况均有一定差别.

图 8(a)、8(b)为分别给出板边点 2 和板角点 3 加载时,道面板竖向位移峰值最大时刻云图.对比图 5 中的弯沉盆,可以看出试验得到的弯沉盆形状与有限元计算出的弯沉盆形状很相似.











图 8 竖向位移云图(m) Fig.8 Contours of vertical displacement(m)

4 结 论

1)依据冲击点加速度、速度和位移时程曲线形 状分析,可揭示冲击点受力和运动的过程.冲击点 在力锤荷载和地基反力综合作用下,先加速再减速 向下运动,在位移最大处,速度为零,向上运动加速 度达最大值,之后减速向上运动,在外载移去后板做 自由振动.

2) 板角敲击时加载点竖向位移峰值最大, 板中 心加载时竖向位移峰值最小. 在不脱空情况下, 板 边中部敲击时加载点向下位移最大, 而该敲击点所 在对称轴另一端向上的位移最大, 对于板角敲击也 具有同样规律. 板角脱空时, 敲击板边中点, 板角向 下位移可能比敲击点的大.

3)当功的互等定理满足时,可用少量传感器结 合多点加载,就能得到板在冲击荷载作用下的完整 弯沉盆形状.板边中点加载时弯沉盆界线在板中附 近,板角加载时弯沉盆界线在对角线附近,且根据板 边中点加载时的弯沉盆形状能有效地判别板角处的 脱空状况.

4) 地基弹性模量不同导致特征曲线斜率存在 差别,故可根据特征曲线形状结合有限元计算反求 出地基的弹性模量.由于试验中板边、板角处不可 避免地存在接触不均,荷载较小时,试验与数值模拟 得到板的位移值有一定误差,但在弯沉盆形状上具 有较高相似性.

参考文献

- 王克林,黄义. 弹性地基上四边自由矩形板[J]. 计算结构力学 及其应用, 1985, 2(2): 47-58.
 WANG Kelin, HUANG Yi. Rectangular plates with four free edges on elastic foundations [J]. Computation Structural Mechanics and Applications, 1985, 2(2): 47-58.
- [2] 王元汉,邱先敏,张佑启. 地基板的等参有限元法计算[J]. 岩 土工程学报, 1998, 20(4): 7-11.
 WANG Yuanhan, QIU Xianmin, ZHANG Youqi. Plates on an elastic foundation calculated by isoparametric element methods[J]. Chinese Journal of Geotechnical Engineering, 1998, 20(4): 7-11.
- [3] 颜可珍, 夏唐代, 黄立葵. 双参数粘弹性地基无限长板的瞬态 响应分析[J]. 岩石力学与工程学报, 2005, 24(24): 4576-4580.

YAN Kezhen, XIA Tangdai, HUANG Likui. Dynamic response of strip on two-parameter viscoelastic foundation under impact loading [J]. Chinese Journal of Rock Mechanics & Engineering, 2005, 24 (24):4576-4580.

- [4] LEISSA A W. The free vibration of rectangular plates [J]. Journal of Sound and Vibration, 1973, 31(3): 257-293.
- $[\,5\,]$ SAVIDIS S A, RICHTER T. Dynamic response of elastic plates on the surface of the half space $[\,J\,]$. International Journal for Numerical

Analytical Methods in Geomechanics, 1979, 3: 245-254.

- [6] WHITTAKER W L, CHRISTIANO P. Dynamic response of plate on elastic half space [J]. Journal of Engineering Mechanics, 1982, 108: 133-154.
- [7] 尹邦信. 弹性板受撞击的动力响应分析[J]. 应用数学和力学, 1996, 17(7): 639-644.

YIN Bangxin. Analysis of dynamic response of an impacted elastic plate[J]. Applied Mathematics and Mechanics, 1996, 17(7): 639 -644.

- [8] 张选兵,罗先启,葛修润,等.双参数弹性地基上板承受冲击荷载的动力响应的解析解[J]. 岩石力学与工程学报,2001,20(6):846-850.
 ZHANG Xuanbing, LUO Xianqi, GE Xiurun, et al. Analytical solution on dynamic response of rectangular plate with free edges on two parameters elastic foundation under impact load[J]. Chinese Journal of Rock Mechanics & Engineering, 2001, 20(6): 846-850.
- [9] 祝彦知,薛保亮,王广国. 粘弹性地基上粘弹性地基板的自由振动解析[J]. 岩石力学与工程学报, 2002, 21(1): 112-118. ZHU Yanzhi, XUE Baoliang, WANG Guangguo. Free vibration analysis of viscoelastic foundation plate on viscoelastic foundation[J]. Chinese Journal of Rock Mechanics & Engineering, 2002, 21(1): 112-118.
- [10]谢洪阳.弹性地基板动力问题的数值分析[D].武汉:华中科技 大学,2006.

XIE Hongyang. Numerical analyses for dynamic problems of elastic foundation plates [D]. Wuhan: Huazhong University of Science & Technology, 2006.

- [11]钟阳,孙爱民,刘文光.弹性地基上四边自由矩形薄板的自由 振动[J].振动工程学报,2006,19(4):566-570.
 ZHONG Yang, SUN Aimin, LIU Wenguang. Free vibration of rectangular thin plate on elastic foundation with four edges free[J].
 Journal of Vibration Engineering, 2006, 19(4): 566-570.
- [12] MCCAVITT N, YATES M R, FORDE M C. Dynamic stiffness analysis of concrete pavement slabs[J]. Journal of Transportation Engineering, 1992,118(4): 540-556.
- [13]许金余,邓子辰. 机场刚性道面动力分析[M]. 西安:西北工业 大学出版社, 2002.

XU Jinyu, DENG Zichen. Dynamic analysis of rigid airport pavement [M]. Xi'an: Northwestern Polytechnical University Press, 2002.

[14] 曾亚. 混板静、动力特性及损伤诊断研究[D]. 长沙: 湖南大学, 1998.

ZENG Ya. Study on static and dynamic characteristic and damage diagnosis of rigid pavement [D]. Changsha: Hunan University, 1998.

[15]张望喜. 混凝土地基板静、动力特性试验与研究[D]. 长沙: 湖南大学, 2002.

ZHANG Wangxi. Test and research on static & dynamic characteristic of concrete slab[D]. Changsha: Hunan University, 2002.

[16]易伟建,周云,张望喜.弹性地基板模态试验及地基动参数识别[J].中国公路学报,2007,20(2):1-6.
YI Weijian, ZHOU Yun, ZHANG Wangxi. Modal experiment on elastic foundation alab and identification of the site for the site.

lastic foundation slab and identification of dynamic foundation parameters [J]. China Journal of Highway and Transport, 2007, 20(2): 1-6.