ICF 准直系统的非正常图像分类检测

谢 阅,王晓东

(中国工程物理研究院 计算机应用研究所, 621900 四川 绵阳, xiey@ caep. ac. cn)

摘 要:为克服由于非正常图像的存在,导致准直循环次数增加,降低了准直的效率这一困难,对非正常图像的特点进行了分析,设计了贝叶斯分类器实现对图像的分类,并通过对光斑图像形状因子的判定实现对畸变图像的检测.实验结果表明:通过设定合理的分类条件及形状判定标准,可以有效地实现对非正常图像的分类、检测过滤,减少基于非正常图像的准直循环次数,降低因非正常图像导致准直失败的概率,有效改善自动准直系统的工作效率;同时对非正常图像的产生原因进行初步分类,为故障的快速定位提供支持. 关键词:自动准直;贝叶斯分类;特征提取

中图分类号: TP274⁺.5 文献标志码: A 文章编号: 0367-6234(2011)07-0140-04

Study on classification and detection method for off-normal images in ICF automatic alignment system

XIE Yue, WANG Xiao-dong

(Institute of Computer Application, China Academy of Engineering Physics, 621900 Mianyang, Sichuan, China, xiey@caep.ac.cn)

Abstract: Due to off-normal images, the number of alignment iterations will be increased and the collimation efficiency will be decreased. To overcome this difficulty, by analyzing the characteristics of off-normal images, a Bayesian classifier is designed to achieve image classification, and the distortion images are detected by the shape factor of beam image. Experimental results show that: by setting reasonable class condition and shape determination standard, the off-normal image classification and examination filtration can be effectively realized. As a consequence, the collimation cycle-index and alignment defeat's probability due to the off-normal images is decreased, i. e. the total alignment efficiency is dramatically increased. In addition, the preliminary reason causing the off-normal images is analyzed, which supports the breakdown fast localization. **Key words**: automatic alignment; Bayesian classification; feature generation

现阶段同类装置中,大多采用科学级相机采集 光束的光斑图像,并对图像进行处理和分析,得到 光斑的中心点,再将结果与基准数据进行比较得到 需要调整的位移.由此可见,光束中心点检测结果 的精度将直接影响到定位的精度,中心点检测的效

在图像采集过程中,由于采集设备故障、光学 器件的粘性、步进电机的定位不准确、2次高斯脉 冲干扰等原因,都会造成与正常图像相差较大的非 正常图像,依据由非正常图像得到的计算结果进行 光路调整,将增加准直流程的循环次数,甚至导致

作者简介:谢 阅(1971—),男,硕士,高级工程师.

率也将直接影响准直系统的效率.

准直任务无法在规定的时间完成.为克服这一困 难,本文提出了一种新的解决方法,在图像分析计 算之前增加图像分类检测功能,完成对光斑图像的 快速分类筛选.并对非正常图像的产生原因进行初 步分类,为故障的快速定位提供数据支持.

1 图像分类器的构造

分类是数据挖掘和机器学习中的一个重要研究 课题^[1-2].其目标是构造1个分类器,即设计一种映 射函数将实例空间的实例映射到类别空间的某个或 某些类标签^[3].通过分类器的映射,完成面向特定 需求的数据分类,为数据的后期处理提供基础.

在本文的具体应用中,针对特殊的畸变光斑 图像检测,引入光斑图像形状因子作为光斑图像 形状的判定参数,实现对畸变图像的检测过滤.

收稿日期: 2010-12-09.

基金项目:国家高技术研究发展计划资助项目(2006AA0965, 2007AA1236).

要完成图像分类器的构造,首先需要根据二 维图像数据的特点,选择分类器模型,建立图像数 据与分类条件表之间的映射关系,并进行分类推 理,创建分类条件概率表(CPTs),从而完成分类 器模型的构造.

1.1 分类器模型

当前有许多分类方法和技术可以用于分类器的构造和设计,如决策树、神经网络、支持向量机、 贝叶斯网络、K-最近邻等^[4-6].由于贝叶斯分类 方法具备坚实的数学理论基础、综合先验信息和 数据样本信息的能力以及丰富的解释表现能力, 尤其适合于数据挖掘、故障诊断等领域,并得到广 泛应用^[7],因此选择贝叶斯分类器作为非正常图 像分类检测工具.

贝叶斯分类模型是由 Pearl^[8]提出的,是一种 结合了概率论和图论的模型.它主要反映了各变 量间的概率关系.其分类工作原理是通过某对象 的先验概率,利用贝叶斯公式计算出其后验概率, 即该对象属于某一类的概率,选择具有最大后验 概率的类作为该对象所属的类^[9].

1.2 分类器构造

根据不同类型光斑图像灰度分布不同的特点.选择图像灰度值作为二维图像的特征值,灰度 值分布范围情况作为分类条件,采用累计概率密 度函数作为映射函数完成图像的分类.

采用灰度累计概率密度函数作为映射函数的 优势在于将二维图像数据的灰度累计概率密度映 射成一维的图像特征值,在简化判定条件的同时, 还降低了检测功能占用的系统资源.

首先将图像灰度直方图化,并根据直方图数据 得到概率密度、累计概率密度函数的值.其定义为:

设:图像共包括 L 级灰度,图像中像素点的总数 N_r ,像素灰度值为 a_n 的个数表示为 $N(a_n)$,令 灰度概率密度函数为 $p(a_n)$.

 $p(a_n) = N(a_n)/N_T, n = 0, \dots, L-1.$

令累计概率密度函数为 $Pr(a_n)$,表示从灰度 值 0 ~ a_n 的像素点的累积概率密度.公式为

$$Pr(a_n) = \sum_{i=0}^n p(a_i).$$

灰度值在(a_m,a_n)的累积概率密度函数为

$$Pr(a_m, a_n) = \sum_{i=m}^{n} p(a_i), \quad m < n.$$

式中: $m,n = 0,1,\cdots,L-1$.

其实际意义表示图像中灰度值在(*a_m*,*a_n*)区间内像素点占总像素的比率.

设一维向量f用于存放图像的特征值,且 $f \in$

 $R_{N_{f^{\times 1}}}, N_{f}$ 表示图像类别数.特征向量f实际上就是图像的特征值的集合.

1.3 分类推理

分类推理,即计算类结点的条件概率,对分类数 据进行分类.根据实际经验将图像分为5类:坏黑图 像、良黑图像,白图像、噪声图像和可用图像.设向量 f的元素分别为 f_k , $1 \le k \le 5$,灰度级L为256.

根据特征值计算公式,对典型的5类图像进行计算,建立分类器判定表如表1所示.按照贝叶斯分类原理,图像所属类别由特征向量**f**中数值最大的分量元素 *f*^k 决定.

表1 图像分类条件概率表

特征值 (f_k)	特征值描述	图像类别	类别表述
$f_1 = Pr(0,9)$	$0 \leq a_n \leq 9$	坏黑图像	CCD 存在 潜在故障
$f_2 = Pr(17, 26)$	$17 \leq a_n \leq 26$	良黑图像	通常黑色
$f_3 \ = \ Pr(225, 255)$	$225 \leqslant a_n \leqslant 255$	白图像	白色图像
$f_4 = Pr(1,255)$	$1 \leq a_n \leq 255$	噪声图像	< 0.2
$f_5 = 1 - \sum_{k=1}^{4} f_k$	$0 \leq a_n \leq 255$	可用图像	可用图像

这里需要特别指出的是第4类图像——含有 噪声的图像对分类结果的影响较大,需要在图像 预处理中通过各种滤波算法^[10]、变换域法^[11-12]、 概率统计法^[13-14]和偏微分方程法等技术将噪声 尽可能去除.

图1是对几种典型图像的计算结果.





2 形变检测

通过分类器的筛选,已经将大部分的非正常 图像去除.但在"可用图像"中,仍存在被干扰影 响的畸变图像.依据畸变图像得到的位置估计必 定会影响准直控制循环,因此需要进行形变检测 剔除这类畸变图像.

形变检测基于二维图像数据至一维图像特征 转换的思想,计算获得图像的一维特征 —— 形状 因子 *E*,通过对形状因子所处区间进行判定,检测 光斑图像中是否存在畸变.具体思路是对所有图 像点的灰度值进行垂直投影,灰度累积情况即为 形状波形函数,形状波形的脉宽即为形状因子.形 状因子与光斑图像直径的理论值或经验值*Ê*进行 比较,若偏差在允许范围 Δ*e* 内即 | *E* - *Ê* | ≤ Δ*e*, 则认为结果合格,否则,判定存在变形,图像不可用.原理如图2所示.



图 2 变形检测原理

二维图像数据转化为一维形状波形的计算 公式为(以沿 x 轴的形状波形函数为例)

 $\bar{I}(x) = \frac{1}{S} \sum_{k=1}^{N_y} I(x_j, y_k), j = 1, \dots, N_x.$

式中:S为比例因子,其取值决定幅值和形状波形 上升沿、下降沿的斜率; $I(x_j, y_k)$ 为坐标为 (x_j, y_k) 的像素点的灰度值.

根据图像的畸变特点,选择增加 45°、90°和 135°方向的形状检测,即得到其在 θ = {0°,45°, 90°,135°}4 个方向的形状波形,其中 0°方向即为 *x* 轴方向.4 个检测方向如图 3 所示.



图 3 生成形状波形过程中的 4 个检测方向

各方向形状波形函数可通过坐标系变换的 方法获得,令新坐标为(x',y'),将θ所对应的新 坐标带入x轴的形状波形函数即可获得当前角度 θ时的形状波形.

坐标变换公式为

 $\int x' = x \cos \theta + y \sin \theta,$

$$y' = -x\sin\theta + y\cos\theta'$$

采用此方法对良好图像和剪切类畸变图像进 行检测试验,结果如图4所示.

由结果可以看出,良好图像4个检测方向的 脉宽宽度与理论光斑直径偏差的绝对值较小.畸 变图像1在135°方向的偏差较大,畸变图像2在 90°、135°方向上偏差较大.



图4 图像变形检测

3 结果及分析

实验过程在下述硬件平台上进行:图像处理 计算机采用 Intel Core2 Quad CPU、4 G DDRII 内 存的硬件配置.图像采集设备采用自制 CCD 相机 (分辨率1280×1024,1000 M 以太网接口,帧频 20 fps、)及 600 nm 波长的激光光源.

分类检测软件采用 VC⁺⁺2003、LabVIEW 8.5 混合编程,运行环境为 WindowsXP + SP3.

分类检测流程如图5所示.



0%

设定循环次数M = 3,形状检测阈值E = 70, 允许偏差 $\Delta e = 6$,比例因子 S = 2.

在实验室模拟状态下,对各种运行状态的光 斑图像进行采集获得相关实验数据.

各类采集样本总数 550 个,实验次数为 10组,每组实验从各类别中随机选取1/5数量的 图像,并混合作为1次实验数据.如表2所示.

表 2 测试样本类别及数目

图像类别	样本总数	每组实验样本数
坏黑图像	50	10
良黑图像	100	20
白图像	100	20
噪声图像	10	2
可用图像(变形)	200	20
可用图像(合格)	100	20

检测能力采用识别率来衡量.

识别率 = <u>正确识别样本</u> 总样本数

经实验,完成了对图像检测识别能力进行验 证,表3中记录了对各类图像的识别率.

表 3 识别率统计

图像类别	平均识别率
坏黑图像	100. 0
良黑图像	100. 0
白图像	100. 0
噪声图像	100. 0
可用图像(变形)	95.2
可用图像(合格)	90. 3
总平均识别率	97.6

实验结果表明:贝叶斯分类器对五类光斑图 像的分类判定成功率 > 95%:采用形状因子对畸 变图像检测成功率 > 90%: 对非正常图像的平均 检测成功率 > 97%.

通过统计可以看出对于由 CCD 故障、光路影 响做造成的非正常图像(坏黑、良黑、白、噪声图 像),具备比较满意的检测能力;对于畸变图像也 具有较强的检测能力.

增加非正常图像的分类检测功能后,准直循 环不再对非正常图像进行中心点计算及运动驱 动,避免了非正常图像对准直过程的干扰,使得准 直过程中准直大循环的次数大幅减少.同时能够 根据非正常图像的特征准确的判定故障原因.

结 4 论

1)经过实验测试,使用累计概率密度函数能 够较好的完成对图像特征的提取,构建的贝叶斯 分类器能灵活地完成图像分类.

2)通过形状因子的判定能够较好的实现对 畸变图像的检测,通过对图像的分类筛选,为图像 后处理提供合格的图像数据,有效减少了准直循 环次数,极大提高了准直效率.

3) 通过对不合格图像的分析、判断,为故障 定位、排除提供了数据支持,有效降低了发生事故 的概率.

参考文献:

- [1] XI X, KEOGH E, SHELTON C L, et al. Fast time series classification using numerosity reduction[C]//Proceedings of the 23rd International Conference on Machine Learning. New York, NY: ACM, 2006. 1033 - 1040.
- [2] HAN Jiawei, KAMBER M. 数据挖掘 概念与技术 [M]. 第2版. 范明, 孟小峰译. 北京: 机械工业出 版社,2006:70-75.
- [3] 范敏,石为人. 层次朴素贝叶斯分类器构造算法及应 用研究[J]. 仪器仪表学报, 2010, 31(4):20.
- [4] HAN J, KAMBER M. Data Mining: Concepts and Techniques [M]. Beijing: China Higher Education Press, 2001: 51 - 56.
- [5] EGMONT-PETERSEN M, FEELDERS A, BAESENS B. Confidence intervals for probabilistic network classifiers [J]. Computational Statistics and Data Analysis, 2005, 49(4): 998 - 1019.
- [6] 张海笑,徐小明. 数据挖掘中分类方法研究[M]. 太 原:山西出版社,2005:8-16.
- [7] HECKERMAN D. Bayesian networks for data mining [J]. Data Mining and Knowledge Discovery, 1997, 1(1): 79 - 119.
- [8] BHAHRAMANI Z. An introduction to hidden markov models and Bayesian networks [J]. International Journal of Patten Recognition and Artificial Intelligence, 2001, 15(1): 9-42.
- [9] 江 敏,陈一民. 贝叶斯优化算法的发展综述[J]. 计 算机工程与设计, 2010, 31(14): 3254-3259.
- [10] ZHANG Ming, GUNTURK B K. Multiresolution bilateral filtering for image denoising [J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2008, 17(12): 2324 - 2333.
- [11] PORTILLA J, STRELA V, WAINWRIGHT M J, et al. Image denoising using scale mixtures of Gaussians in the wavelet domain [J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2003, 12(11): 1338-1351.
- [12] ZHANG Bo, FADILI J M, STARCK J. Wavelets, ridgeLets, and curvelets for Poisson noise removal [J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2008, 17(7): 1093 - 1108.
- [13] MALFAIT M, ROOSE D. Wavelet-based image denoising using a Markov random field a priori mode [J]. IEEE Transactions on Image Processing, 1997, 6(4): 549 - 565.
- [14] GOOSSENS B, PIZURICA A, PHILIOS W. Image denoising using mixtures of projected Gaussian scale mixtures [J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2009, 18(8): 1689 - 1702.(编辑 张 红)